

**UNIVERSITATEA "POLITEHNICĂ" DIN BUCUREȘTI  
DEPARTAMENTUL DE FIZICĂ**

**LABORATORUL DE FIZICĂ GENERALĂ  
BN - 122 B**

**MAȘINA ATWOOD**

**2004 - 2005**

## MAȘINA ATWOOD

**1. Scopul lucrării** constă în studiul mișcării corpurilor sub acțiunea forței gravitaționale și a determinării valorii locale a accelerației gravitaționale. Se știe din experiență că un corp lăsat să cadă liber capătă o mișcare uniform accelerată. În această lucrare se verifică de asemenea legea spațiilor în mișcarea uniform accelerată și în mișcarea uniformă. Se utilizează în acest scop dispozitivul numit mașina Atwood.

### 2. Teoria lucrării

Mișcarea uniform variată este mișcarea în care în intervale de timp  $\Delta t$  egale (și arbitrare) viteza unui mobil variază cu aceeași valoare  $\Delta \bar{v}$ . Atunci când creșterea vitezei cu timpul are loc liniar (uniform), mișcarea se numește *uniform accelerată*, iar atunci când viteza scade liniar cu timpul, mișcarea se numește *uniform încetinită*. Mișcarea uniform variată se caracterizează printr-o accelerație constantă. Legile mișcării uniform variate, fără viteză inițială sunt:

$$\bar{a} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \bar{v}}{\Delta t} = \text{constant}; \quad \bar{v} = \bar{a}t \quad \text{și} \quad \bar{r} = \frac{\bar{a}t^2}{2}, \quad (1)$$

unde:  $\bar{a}$  reprezintă vectorul accelerație,  $\bar{v}$  este vectorul viteză de deplasare a corpului,  $\bar{r}$  este vectorul de poziție al corpului, iar  $t$  este timpul. În relația (1) s-a considerat că momentul inițial este  $t_0 = 0$ , astfel că  $\Delta t = t - t_0 = t$ . Atunci când luăm în considerare cauzele exterioare care produc mișcarea, relația cantitativă dintre acestea și mărimile ce caracterizează mișcarea corpului este dată de legea a doua a lui Newton

$$\vec{F} = m \cdot \vec{a}, \quad (2)$$

în care  $m$  este masa corpului care se mișcă cu accelerația  $\vec{a}$  sub acțiunea forței  $\vec{F}$ . Un exemplu de mișcare uniform variată este căderea liberă a corpurilor (datorită atracției gravitaționale). În acest caz, legile generale (1) și (2), scrise sub formă scalară, sunt:

$$g = \text{constant}; \quad v = g \cdot t; \quad s = \frac{gt^2}{2} \quad (3)$$

$$G = m \cdot g \quad (4)$$

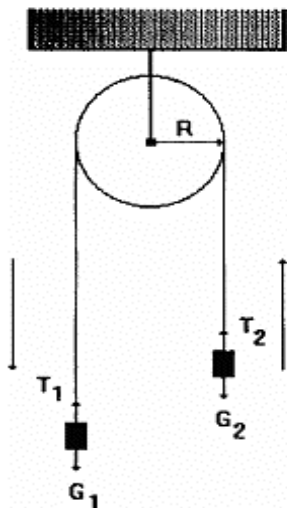


Fig. 1.

unde  $G$  este greutatea corpului care cade, iar  $g$  este accelerația gravitațională în punctul respectiv de pe suprafața Pământului.

Principiul de funcționare al mașinii Atwood poate fi înțeles dacă considerăm mișcarea unui sistem format dintr-un scripete  $S$  de rază  $R$  peste care este întins un fir, la capetele căruia sunt agățate corpurile  $G_1$  și  $G_2$ , de mase  $m_1$  și respectiv  $m_2$  (Fig. 1).

Pentru simplificarea problemei vom considera că firul este fără greutate (imponderabil) și este inextensibil, iar scripetele se mișcă fără frecare. În acest caz, accelerațiile celor două corpuri,  $G_1$  și  $G_2$ , vor fi egale și de semne contrare. În anexă se obține pentru accelerația  $a$  următoarea expresie:

$$a = g \cdot \frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2 + \frac{m}{2}} \quad (5)$$

Din ecuația (5) se constată că valoarea accelerației cu care se vor mișca corpurile depinde direct proporțional de diferența maselor acestor corpuri. Atunci când masele sunt egale, accelerația mișcării se anulează, iar mișcarea corpurilor devine uniformă (cu viteză constantă).

### 3. Descrierea montajului experimental

Montajul experimental utilizat de noi la studiul căderii libere a corpurilor este cunoscut sub denumirea de mașina Atwood și este prezentat schematic în figura 2.

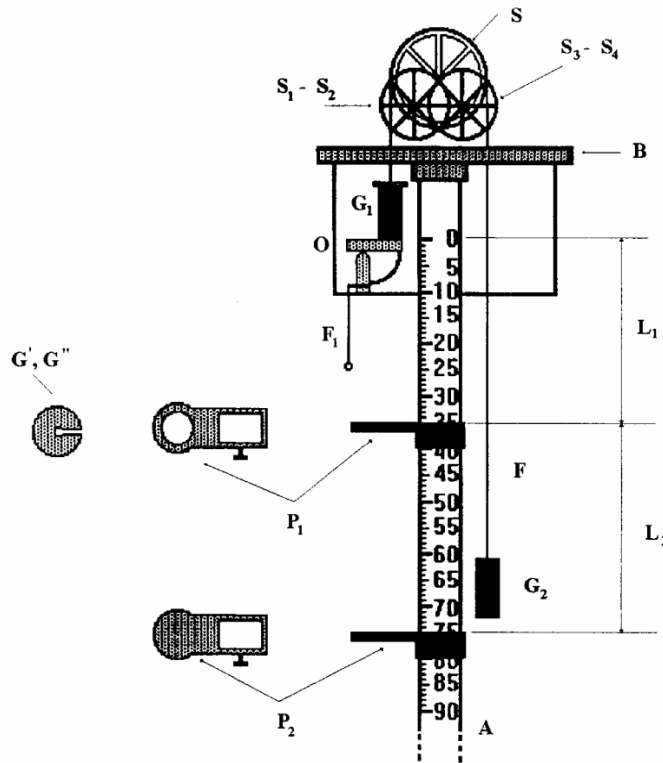


Fig. 2.

Suportul vertical A este o tijă metalică gradată în centimetrii. La partea superioară a acestuia este fixată o platformă B cu un scripete și alte patru roți ușoare de aluminiu. Perechile de roți  $S_1 - S_2$  și  $S_3 - S_4$  au rolul de a prelua din sarcina ce altfel ar reacționa numai pe lagărele axului scripetelui S și deci au rolul de a reduce la maximum frecările în timpul rotirii scripetelui central S. Peste scripetele S este întins un fir de nylon F pe care îl considerăm de greutate neglijabilă și inextensibil. La capetele firului sunt suspendate greutatea  $G_1$  și  $G_2$  de aceeași masă (circa 500 g fiecare). Pentru realizarea condițiilor de mișcare uniform accelerată, cu accelerație mult mai mică decât cea gravitațională, se utilizează una dintre cele patru greutăți suplimentare de 5, 10, 20 sau 30 g, care au deci masele mult mai mici decât cele ale corpurilor  $G_1$  și  $G_2$ . Aceste greutăți se așează pe rând peste corpul  $G_1$ . Pe suportul A culisează două platforme  $P_1$  și  $P_2$  care pot fi fixate la diferite distanțe între ele cu ajutorul șuruburilor  $R_1$  și  $R_2$ . Platforma inelară  $P_1$  are rolul de a reține supragreutățile  $G', G''$  etc. iar platforma  $P_2$  de a reține corpul  $G_1$  la sfârșitul căderii. Începutul căderii corpurilor este

produs prin deblocarea opritorului O, care fixează corpul  $G_1$  la cota  $\emptyset$  (zero) cm de pe suportul vertical A. Se notează cu  $s$  distanța parcursă de corpul  $G_1$  cu supragreutățile  $G', G''$  și cu  $d$  distanța parcursă de corpul  $G_1$  fără supragreutăți. Timpul în care corpul  $G_1$  cu supragreutățile  $G', G''$  etc. parcurge distanța  $s$  și intervalul de timp în care corpul  $G_1$  fără supragreutăți parcurge distanța  $d$  este măsurat cu un cronometru.

#### 4. Modul de lucru și prelucrarea datelor experimentale

##### a) Verificarea legii spațiilor în mișcarea uniform accelerată

Pentru a verifica legea spațiilor,  $s = \frac{at^2}{2}$ , se așează peste corpul  $G_1$  o supragreutate

$G'$ . Cu ajutorul sistemului de blocare O, corpul  $G_1$  cu supragreutatea  $G'$  se fixează la poziția  $\emptyset$  (zero) cm de pe suportul vertical A (prin tragere de șnurul  $F_1$ ). Platforma inelară  $P_1$  este înlăturată și se utilizează doar platforma plină  $P_2$ , care se poziționează la o distanță  $s_1 = 40$  cm față de baza inferioară a ansamblului de corpuri  $G_1 + G'$ . O dată cu deblocarea sistemului de poziționare O (prin tragere de șnurul  $F_2$ ) se pornește și cronometrul. Cronometrul este oprit atunci când corpul  $G_1$  în cădere lovește platforma  $P_2$ . Prin aceasta s-a măsurat intervalul de timp  $t_1$  în care corpul a parcurs distanța  $s_1$ . Măsurarea timpului de cădere a sistemului  $G_1 + G'$  se repetă de 5 ori; timpii mășurați se trec Tabelul 1.

Tabelul 1

Nr. crt.	Masa greutății $G'$ suplimentare [g]	Spațiul parcurs în cădere liberă $s_i$ [m]	Timpul $t_i$ în [s] cât durează căderea sistemului de corpuri $G_1 + G'$ la măsurătoarea numărul :					Valoarea medie a timpului $\bar{t}_i$ [s]	$\bar{t}_i^2$	Valoarea calculată a accelerației $a_i$ [ $m/s^2$ ]
			1	2	3	4	5			
1	$m'_1$	0,40								
2		0,60								
3		0,8								
4		1,00								
5		1,20								
1	$m'_2$	0,40								
2		0,65								
3		0,80								
4		1,00								
5		1,20								

Pentru aceeași greutate suplimentară  $G'$  se deplasează platforma  $P_2$  la distanțele:  $s_2 = 60$  cm;  $s_3 = 80$  cm;  $s_4 = 100$  cm;  $s_5 = 120$  cm și se repetă determinarea intervalelor de timp ( $t_2, t_3$  și  $t_4, t_5$ ) în care corpul parcurge aceste spații (tot de 5 ori). Pentru fiecare din distanțele  $s_i$  ( $i = 1, \dots, 5$ ) se calculează timpul mediu  $\bar{t}_i$ . La aceeași greutate adițională,  $G'$ , în aproximația neglijării frecărilor, accelerația sistemului va fi aceeași și se va calcula prin relația:

$$a_i = \frac{2s_i}{\bar{t}_i^2} = \text{constant, unde } i = 1, 2, 3, 4, 5. \quad (6)$$

Se repetă experimentul pentru o altă valoare a masei supragreutății  $G'$  din cele patru disponibile. Rezultatele măsurătorilor și valorile calculate pentru accelerațiile  $a_i$  se vor trece în tabelul 1. Pentru verificarea legii spațiilor în mișcarea uniform accelerată, se va verifica grafic dependența liniară  $s = s(t^2)$ .

### b) Verificarea legii spațiilor în mișcarea uniformă

Pentru a verifica această lege, peste corpul  $G_1$  se așază una din greutatea  $G'$ . Cu ajutorul sistemului de blocare O, corpul  $G_1$  și supragreutatea  $G'$  se fixează la poziția  $\emptyset$  (zero) cm de pe suportul vertical A (prin tragere de șnurul  $F_1$ ). Platforma inelară  $P_1$  se fixează la o anumită distanță  $s_1 = 20$  cm față de reperul  $\emptyset$  (zero) de pe suportul vertical A. Platforma plină  $P_2$  se fixează la distanța  $d' = 107$  cm față de platforma inelară. Deblocarea sistemului O se face prin tragere de șnurul  $F_2$ . La trecerea corpului prin platforma inelară  $P_2$ , greutatea suplimentară  $G'$  este reținută. Se măsoară timpul  $t_1$  în care corpul de greutate  $G_1$  parcurge în mișcare uniformă distanța  $d = 100$  cm dintre cele două platforme (se ține cont de înălțimea de 7cm a corpului  $G_1$ ). Prin urmare  $d = v_1 \cdot t_1$ , unde  $v_1$  reprezintă viteza pe care corpul de greutate  $G_1$  a avut-o la capătul mișcării accelerate deci  $v_1 = \sqrt{2as_1}$ . Se obține astfel relația:  $d = \sqrt{2as_1} \cdot t_1$ . Se repetă cele de mai sus pentru aceeași supragreutate  $G'$  și pentru aceeași distanță  $d$  de 5 ori. Apoi se modifică distanța între reperul  $\emptyset$  (zero) cm și platforma inelară  $P_1$  de pe suportul vertical A la valorile  $s_2 = 40$  cm respectiv  $s_3 = 60$  cm iar platforma plină  $P_2$  se deplasează astfel încât între platformele  $P_1$  și  $P_2$  să se păstreze permanent distanța de 100 cm și pentru aceste noi distanțe se repetă experiența de 5 ori notându-se timpii respectivi  $t_2$  și  $t_3$ . Măsurătorile se fac pentru două greutăți suplimentare iar rezultatele măsurătorilor se vor trece în tabelul 2.

În cazul acestei lucrări verificarea legii spațiilor în mișcarea uniformă înseamnă verificarea relației  $d = \sqrt{2as} \cdot t$ . Ridicând la pătrat această relație și exprimând spațiul în funcție de timp se obține:  $s = \frac{d^2}{2a} \cdot \frac{1}{t^2}$ . În continuare vom reprezenta grafic și vom verifica dependența liniară  $s = f\left(\frac{1}{t^2}\right)$ . Verificarea acestei dependențe liniare reprezintă de fapt verificarea legii spațiilor în mișcarea uniformă.

Tabelul 2.

Nr. crt.	Masa greutății suplimentare $G'$ [g]	Spațiul parcurs în cădere între reperul zero și platforma $P_1$ [m]	Timpul $t_i$ în [s] cât durează căderea greutății $G_1$ (fără $G'$ ) între platformele $P_1$ și $P_2$ (aflate la 1 m distanță între ele) la măsurătoarea numărul :					Valoarea medie a timpului $\bar{t}_i$ [s]	$\frac{1}{t_i^2}$ [ $s^{-2}$ ]
			1	2	3	4	5		
1	$m'_1$	0,20							
2		0,40							
3		0,60							
1	$m'_2$	0,20							
2		0,40							
3		0,60							

### c. Determinarea accelerației gravitaționale $g$

Determinarea accelerației gravitaționale  $g$  se face din legea a doua a dinamicii  $\bar{F} = m \cdot \bar{a}$  aplicată la deplasarea acestui sistem. Forța care produce mișcarea uniform accelerată a sistemului este tocmai greutatea suplimentară  $G'$  de masă  $m'$  iar sistemul care face mișcarea este compus din  $m_1, m_2, m'$  și  $m/2$  (masa scripetelui). Neglijând termenul  $m/2$  din relația (10) și folosind valoarea calculată a accelerației  $a$  a sistemului din tabelul 1, putem determina valoarea accelerației gravitaționale a Pământului în locul în care se face măsurătoarea

$$g = \frac{m_1 + m_2 + m'}{m'} \cdot a .$$

Se va calcula valoarea medie a accelerației gravitaționale și se va evalua eroarea făcută la determinarea acesteia.

## ANEXĂ

Dacă se consideră ca pozitiv sensul de mișcare indicat în figura 1, atunci, pentru fiecare din cele două corpuri se poate scrie legea a doua a lui Newton sub forma:

$$m_1 \cdot a = G_1 - T_1 \quad (1)$$

$$-m_2 \cdot a = G_2 - T_2, \quad (2)$$

unde  $T_1$  și  $T_2$  sunt tensiunile din fir.

Momentul de inerție  $I$  al scripetului  $S$  de masă  $m$  și rază  $R$ , în raport cu axul său de rotație este:

$$I = \frac{m \cdot R^2}{2}. \quad (3)$$

Dacă notăm cu  $\omega$  accelerația unghiulară a scripetelui, atunci, în raport cu același ax, din teorema momentului putem scrie că:

$$I \cdot \omega = R(T_1 - T_2), \quad (4)$$

unde  $R(T_1 - T_2)$  este momentul forței rezultat care produce rotația.

Neglijând alunecarea firului pe scripete, putem considera că între accelerațiile liniară și unghiulară este valabilă relația:

$$a = \omega \cdot R. \quad (5)$$

Introducând ecuațiile (3) și (5) în ecuațiile (1), (2) și (4) se obține pentru accelerația  $a$  următoarea expresie:

$$a = g \cdot \frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2 + \frac{m}{2}}. \quad (6)$$